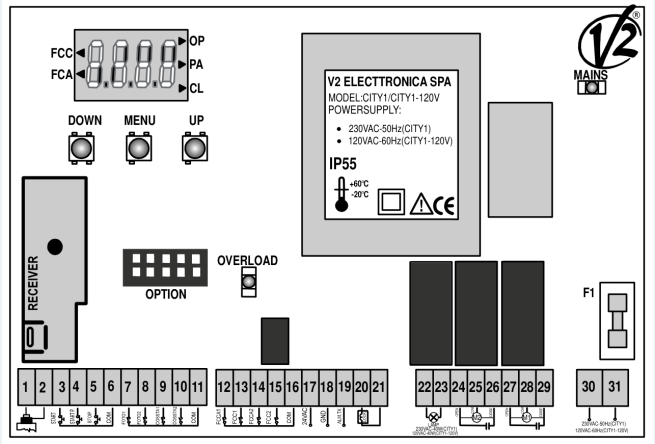
راهنمای نصب، برنامه‌ریزی و عیب‌یابی V2 CITY1



سیم‌بندی دو موتور، ورودی‌های ایمنی، تمام پارامترهای CITY1، یادگیری زمان حرکت، شمارنده سرویس و گیرنده MR1.

تماس با درب اتوماتیک جوهری

معرفی، مشخصات و حدودکار

این دفترچه برای نصاب متخصص CITY1 و CITY1-120V است؛ برنامه‌ریزی وسرویس توسط فردمتخصص انجام شود. برددیجیتال برای یک یا دو موتور AC، نمایش وضعیت ورودی‌ها، تنظیم منویی، کنترل رله درگذرصفر، تنظیم توان مستقل موتورها، تشخیص‌مانع ازولتاژ خازن، یادگیری زمان حرکت و لیمیت‌سری یا کنتاکتی معرفی شده است. تست فتوسل/لبه/تریاک پیش از حرکت، غیرفعال‌کردن ورودی تجهیزات نصب‌نشده ازمنو بدون‌پل و قفل برنامه‌ریزی وEN60335-1، EN50081-1 نیز دارد. ارجاع‌های تاریخیCL1 به همین نسل مربوط‌اند و جایگزین مقررات‌EN50082-1 جاری محل نصب نیستند.

مشخصه	CITY1	CITY1-120V
تغذیه	۲۳۰ ولت AC، ۵۰ هرتز	۱۲۰ ولت AC، ۶۰ هرتز
حداکثر موتور	۲×۷۰۰ وات	۲×۵۰۰ وات
چرخه کاری	۴۰ ٪	۳۰ ٪

معرفی، مشخصات و حدودکار

مشخصه	CITY1	CITY1-120V
بارجانبی	حداکثر ۱۰ وات	حداکثر ۱۰ وات
فیوز F1	۵ آمپر	۸ آمپر
دما	-20°C / +60°C	-20°C / +60°C
ابعاد/وزن	۲۹۵×۲۳۰×۱۰۰ میلی‌متر؛ ۱۶۰۰ گرم	همان
حفاظت	IP55	IP55

توجه

این راهنما به کنترلر CITY1 و گیرنده MR1 مربوط است. ولتاژ نسخه، خازن و موتور را با پلاک دستگاه تطبیق دهید و هنگام سیم‌بندی برق را قطع کنید.

تغذیه، موتور، چراغ و قفل

پایه	اتصال
۳۰–۳۱	برق اصلی مطابق نسخه؛ متن ۲۳۰ ولت ۵۰ هرتز و حفاظت ۵–۱۰ آمپر راشرح می‌دهد.
۲۷ /۲۸ /۲۹	موتور ۱ در بازشوی رو به داخل؛ قهوه‌ای / آبی مشترک / مشکی
۲۴ /۲۵ /۲۶	موتور ۲؛ قهوه‌ای /آبی مشترک /مشکی
۲۶–۲۴/ ۲۹–۲۷	خازن استارت موتور ۱ /۲
۲۲–۲۳	چشمک‌زن بامدارداخلی ۴۰ وات؛ ۲۳۰ ولت CITY1یا ۱۲۰ ولتنسخه ۱۲۰
۲۰–۲۱	قفل ۱۲ ولت
۱ /۲	مغزی آنتن /شیلد؛ مدل‌های AN8433یا چاپ شده‌اندANSGP43.

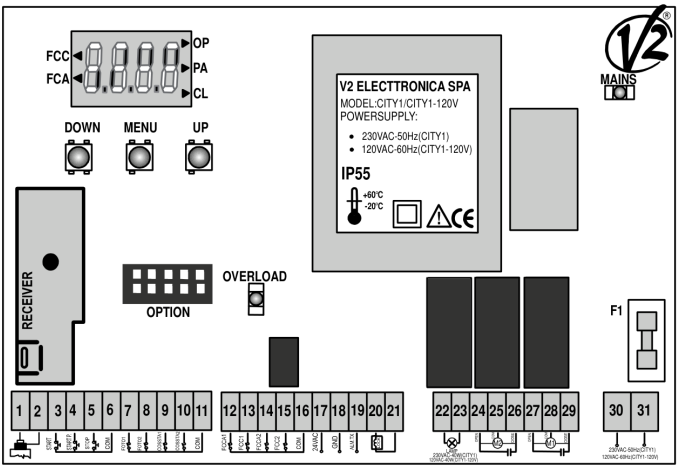
تک‌موتوربه‌موتور ۱ وصل وزمان t.AP2صفرشود. برای جهت بازبه‌بیرون، اتصال جهت بامدل موتور تطبیق داده شود؛ رنگ‌های این راهنما مربوطبه نمونه روبه‌داخل‌اند. لته‌ای که باید اول‌باز شود به M1وصل و r.AP/r.Ch برای جلوگیری

تغذیه، موتور، چراغ و قفل

ازبرخورد تنظیم شود؛ اگر M1زودتر از M2ببندد، بردکمی باز و دوباره به‌ترتیب صحیح می‌بندد. برای آرایش بدون نیازبه‌ترتیب هم‌پوشانی، r.AP صفر کنترل‌ترتیب راکنارمی‌گذارد.

درموتور هیدرولیکی شروع‌نرم، حسگرمانع وپایان‌نرم ممکن‌است کامل کارنکنند؛ پیکربندی آن‌ها و روش یادگیری مطابق مدل انجام شود. شرح فنی کنارشرح زمان‌بازشدن نیز «عدد ۱۰۰»را برای هیدرولیک نوشته است؛ واحدآن روشن نیست وبه‌عنوان زمان‌قطعی تفسیر نشود. دربخش توان، صریحاتوان هیدرولیک ۱۰۰ ٪درخواست شده است.

تغذیه، موتور، چراغ و قفل



برد CITY1 و شماره ترمینال‌ها، محل MR1، OPTION و فیوز

دریافت تصویر با کیفیت

فتوسل، لبه حفاظتی، لیمیت و STOP

فتوسل ۱ داخل درب درهر دو جهت فعال است؛ تحریک، توقف وسپس با آزادشدن پرتو بازشدن کامل می‌دهد. فتوسل ۲ بیرون درب دربستن فعال و تحریک آن بازگشت فوری می‌دهد. تغذیه ۲۴ ولت AC باحفاظت اضافه‌باراست؛ خروجی چندجفت هم‌نوع، سری شود. برای خودآزمایی، فرستنده یا

فتوسل، لبه حفاظتی، لیمیت و STOP

فتوسل بازتابی ازخروجی آزمون تغذیه شود.

تجهیز	پایه‌ها
تغذیه TX /RX	فرستنده ۱۹–۱۸؛ گیرنده ۱۷–۱۸
فتوسل ۱ /۲	کنتاکت NC بین ۷–۱۱ /۸–۱۱
لبه ثابت ۱	بین ۹–۱۱ NC
لبه متحرک ۲	در نقشه ۱۰–۱۱؛ متن فارسی ۶ فایل، ۱۵–۱۱ نوشته و با لیمیت ۱۵ تعارض دارد.
کنترلرلبه آزمون‌پذیر	برای آزمون ۱۹–۱۸؛ بدون‌آزمون ۱۷–۱۸
لیمیت باز ۱ /بسته ۱	بین ۱۲–۱۶ /۱۳–۱۶ NC
لیمیت باز ۲ /بسته ۲	بین ۱۴–۱۶ /۱۵–۱۶ NC
STOP	بین ۵–۶ NC

فتوسل، لبه حفاظتی، لیمیت و STOP

توجه

شماره ۱۵ برای لبه ۲ با پایه‌های ۹/۱۰/۱۱ نقشه و کاربرد ۱۵ برای لیمیت بسته ۲ ناسازگار است. تا تأیید برچسب همان برد و نقشه مدل، سیم‌بندی را ادامه ندهید.

لبه ۱ ثابت نزدیک مسیر بازشدن: حین‌باز ۳ ثانیه بستن وسپس توقف؛ حین‌بستن توقف‌فوری. لبه ۲ متحرک روی انتهای لته: حین‌باز توقف‌فوری؛ حین‌بستن ۳ ثانیه بازشدن وسپس توقف. START یاشروع‌جزئی بعدی حرکت را ازوضعیت وقفه مدیریت می‌کند. کنتاکت‌های NC هم‌نوع سری شوند؛ لبه پایش‌شونده مطابق معیار EN12978 این نسل وکنترلر سازگار استفاده شود.

لیمیت سری بامدارموتور خودکار شناخته می‌شود و اتصال/تنظیم جدا ندارد؛ لیمیت NC خارجی چهارورودی فوق و FC.En دارد. STOP بازشدن کنتاکت، فورامی‌ایستد؛ درمکث، بستن‌خودکار لغو و START بعدی برای بستن لازم است؛ حتی اگر START غیرفعال باشد موقتابرای آزادکردن فعال می‌شود. کانال ۳MR1هم STOP است.

ورودی فرمان، MR1 و نمایشگر

اتصال/حالت	رفتار
START؛ ۳–۶NO	فرمان کامل؛ کلید UP خارج‌ازمنو و کانال نیزهمین۱MR1
START P؛ ۴–۶NO	بازشدن جزئی لته ۱؛ کلید DOWN خارج‌ازمنو و کانال ۲ نیزهمین
StAn	رفتار استاندارد تابع منوهای START
AP.CH	ورودی ۱ همیشه باز، ۲ همیشه بسته؛ پالسی
PrES	تا نگه‌داشتن ۱ باز و ۲ بسته؛ رهاکردن توقف
oroL	با بسته‌ماندن ۱ یا ۲ درب کامل/جزئی بازمی‌ماند؛ پس ازرهاکردن مکث وسپس بسته؛ بستن‌خودکار بایدفعال باشد
no	StAn سیمی غیرفعال؛ رادیویی در حالت START می‌ماند.

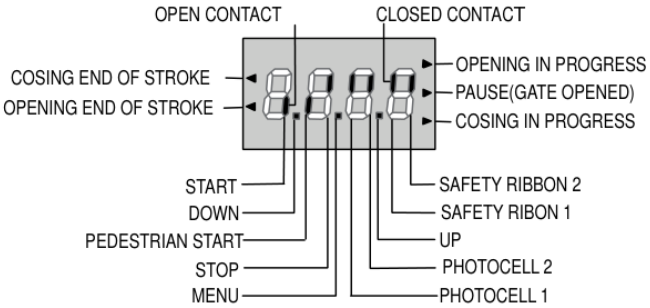
گیرنده MR1فقط با برق‌قطع وطبق جهت سوکت نصب شود؛ چهارکانال: شروع کامل، شروع جزئی، توقف، خروجی ماژول‌اختیاری. کانال ۴ ومنطق‌ها طبق راهنمای

ورودی فرمان، MR1 و نمایشگر

برای ماژول سازگار OPTION برنامه‌ریزی شوند. سوکتMR1 یا کلیدقفل‌برنامه‌ریزی CL1است؛ دفترچه هرماژول رعایت شود.

پس از برق، سگمنت‌ها حدود ۱ / ۵ ثانیه روشن ونسخه مانند .نمایش داده می‌شود؛ سپس وضعیت ورودی‌هاPr1.8 سگمنت عمودی بالا=کنتاکت‌بسته وپایین=باز؛ نقطه‌ها کلید را نشان می‌دهند. پیکان‌های چپ UP/MENU/DOWN لیمیت‌اند؛ در دومتور، وقتی هر دو به‌حدرسیده‌اند ثابت و تنهایکی، چشمک‌زن؛ با لیمیت سری نمایشحد کارنمی‌کند. پیکان راست بالا بازشدن، میانی مکث/بازبودن وپایین بستن؛ چشمک میانی شمارش بستن‌خودکار و چشمک جهت، دخالت حفاظتی را نشان می‌دهد. متن ردیف بستن روشن/چشمک را دقیق تفکیک نکرده است.

ورودی فرمان، MR1 و نمایشگر



معنی نشانگرهای ورودی و جهت حرکت روی نمایشگر

دریافت تصویر با کیفیت

کار با منو و راه‌اندازی سریع

قبلی؛ UP آیتم‌بعد و DOWN برای ورود؛ dEF تا MENU .دوباره تأیید/بازگشت MENU ورودبه‌مقدار و MENU نگه‌داشتن DOWN به‌سرعت تا FinE و UP تا dEF می‌رود. بیش‌از ۱ دقیقه بی‌عملی، بدون‌ذخیره خارج می‌کند؛ خروج صحیح FinE=Si است. منوها انتخاب‌عملکرد، زمان وعدد دارند؛ UP/DOWN گزینه یاعدد راعوض می‌کنند. زمان کمتر ۱ دقیقه گام ۰ / ۵ ثانیه، ۱–۱۰ دقیقه گام ۵ ثانیه وبیش ۱۰

کار با منو و راه‌اندازی سریع

دقیقه گام ۳۰ ثانیه؛ نگه‌داشتن کلید تغییرسریع؛ صفر دربعضی ردیف‌ها NO وغیرفعال است.

۰۱ پیش‌فرض

برای تک‌لته/کشویی SCor برای دولته باقفل و dEF=AntE بدون‌قفل. متن راه‌اندازی سریع یک‌بار AntE راتک‌لته نامیده، ولی شرح مستقل وجدول دولته را تأیید می‌کنند.

۰۲ تجهیزات

برای تک‌موتور t.AP2=0؛ بدون‌قفل t.ASE، t.SEr و t.CVE صفر و t.inv غیرفعال. Fot1/2، CoS1/2، FC.Enو STOP براساس تجهیزات نصب‌شده تنظیم شوند.

۰۳ یادگیری

ورودی St.rt=StAn؛ APPr=Go ذخیره وچرخه یادگیری راشروع می‌کند. اگرلیمیت/حسگرمانع فعال است ابتدا تااستاپ بسته و سپس بازمی‌رود؛ اگرنیست، پیش ازشروع لته‌ها کاملابسته باشند.

کار با منو و راه‌اندازی سریع

۰۴ اعلام حدها

در دوموتور اگرتشخیص حدخودکارکارنمی‌کند، هنگام رسیدن لته ۱ به‌باز START اول وهنگام رسیدن لته ۲START دوم؛ سپس دربستن نیزرسیدن هرلته بافرمان START اعلام شود. تک‌موتورهمین منطق برای لته موجود دارد.

۰۵ اصلاح وذخیره

پس ازیادگیری، پارامترهای لازم اصلاح و FinE=Si انتخاب؛ به‌معنی ادامه ویرایش است. تمام ایمنی‌ها FinE در NO ونیروها آزموده شوند.

زمان‌ها و توان موتورها

کد	کارکرد	دامنه چاپ	SCor /AntE
t.AP1	بازشدن لته ۱	۰–۲ دقیقه	۲۲ / ۵ /۲۲ / ۵ ثانیه

زمان‌ها و توان موتورها

کد	کارکرد	دامنه چاپ	SCor /AntE
t.AP2	بازشدن لته ۲؛ بدون موتور ۲ صفر	۰–۲ دقیقه	۰ /۲۲ ، ۵
t.APP	بازشدن جزئی لته ۱	۰ تا t.AP1	۶ /۶
t.Ch1	بستن لته ۱	۰–۲ دقیقه	۲۳ ، ۵ /۲۳ ، ۵
t.Ch2	بستن لته ۲	۰–۲ دقیقه	۰ /۲۳ ، ۵
t.ChP	بستن جزئی	۰ تا t.Ch1	۷ /۷
t.C2P	فشارکم بستن لته ۲ درچرخه جزئی	یا ۰ ، ۵ NO ثانیه–۲ دقیقه	NO /۲
r.AP	تأخیر شروع لته ۲ در بازشدن	۰–۲ دقیقه	۱ /۱
r.Ch	تأخیر لته ۱ دربستن	۰ ، ۵ ثانیه–۳ دقیقه	۳ /۳

زمان‌ها و توان موتورها

کد	کارکرد	دامنه چاپ	SCor /AntE
t.SEr	تحریک قفل	۰ یا ۵ NO ثانیه–۳ دقیقه	۲/ NO
t.ASE	تأخیر حرکت برای آزادشدن قفل	۰–۲ دقیقه	۰/۱
t.inv	پس‌زدن برای آزادشدن قفل	۰ یا ۵ NO ثانیه–۳ دقیقه	NO /NO
t.PrE	پیش‌هشدار چشمک‌زن	۰ یا ۵ NO ثانیه–۲ دقیقه	۱/۱
t.P.So	شروع نرم	۰ یا ۵ NO ثانیه–۳ دقیقه	۱/۵ /NO
t.raL	کاهش‌سرعت انتهای حرکت	۰ یا ۵ NO ثانیه–۲۲/۵ دقیقه طبق علامت جدول	۲/۲

زمان‌ها و توان موتورها

کد	کارکرد	دامنه چاپ	SCor /AntE
t.CVE	بستن عادی پس ازکاهش‌سرعت برای قفل	۰–۳ دقیقه طبق علامت جدول	۰ /۱

توجه

در جدول، علامت دقیقه/ثانیه برخی‌دامنه‌ها باشرح عملی ونام پارامتر سازگار نیست؛ دامنه چاپ‌شده باقید آمده است. عددقطعی روی‌نمایشگر ونسخه برد کنترل شود. زمان تنظیمی باز/بسته ممکن‌است با مانع/لیمیت زودتر تمام شود؛ برای بستن کامل زمان بستن کمی بیشتر از زمان بازشدن تنظیم شود و عملکرد نهایی آزموده شود.

است؛ شروع‌جزئی t.Ch1 حداکثر t.ChP و t.AP1 حداکثر t.APP فقط لته ۱ راحرکت می‌دهد. t.C2P درپایان بستن‌جزئی، توان‌کم به‌لته ۲ می‌دهد تا جابه‌جایی ناشی ازباد/وزن مانع بسته‌شدن ۱ نشود؛ اگرزمان‌آن بیشترازبستن ۱ باشد، توان‌کم درکل آن‌زمان برقراراست. t.SEr مدت تحریک قفل و t.ASE تأخیرحرکت برای رهاشدن‌قفل است؛ t.inv پس‌زدن‌بسته با توان‌کم کمک‌به‌آزادشدن می‌کند. بدون‌قفل این

زمان‌ها و توان موتورها

مواردصفر/NO شوند.

تنظیم	دامنه/رفتار
Pot1 /Pot2	۳۰–۱۰۰ ٪توان مستقل؛ پیش‌فرض ۶۰ ٪؛ Pot2در ٪ ندارد. هیدرولیک طبق متن SCor ۱۰۰.
SPUn	نادیده؛Pot1/2 دوثانیه اول توان‌بیشینه و :Si SCor=NO، AntE=Si
t.P.So	شروع نرم درثانیه‌های اول؛ بدون هیدرولیک متناسب آزمون شود.
t.raL	کاهش‌سرعت انتها برای نخوردن‌به‌استاپ؛ دراندازه‌گیری دستی زمان موقتاخاموش، بعدفعال؛ برداثرآن‌را حساب می‌کند. اگر t.APP از کوتاه‌تر باشد، درچرخه جزئی کاهش‌توان t.AP1 ندارد.
t.CVE	پس ازکاهش‌سرعت، بستن باحرکت‌عادی برای جاافتادن‌قفل، سپس اندکی رهاسازی فشار؛ بدون‌قفل صفر.

رفتار فرمان‌ها و بستن خودکار

کد	گزینه/پیش‌فرض
St.AP؛ START حین‌باز	ادامه و NO بستن؛ ChiU توقف/مکث؛ PAUS نادیده؛ پیش‌فرض PAUS
St.Ch؛ START حین‌بسته	Stop بازگشت؛ پیش‌فرض APEr توقف؛ Stop
St.PA؛ START حین‌مکث	ChiU نادیده؛ پیش‌فرض NO بستن؛ ChiU
SPAP؛ START P حین‌بازجزئی	نادیده؛ NO بستن؛ ChiU توقف/مکث؛ PAUS پیش‌فرض PAUS
Ch.AU	نیمه‌خودکار؛ یا ۰ / ۵ ثانیه–۲۰ دقیقه NO مکث‌تابستن؛ پیش‌فرض NO
Ch.tr	زمان کوتاه‌بستن پس ازعبور؛ NO غیرفعال یا ۰ / ۵ ثانیه–۲۰ دقیقه طبق ادامه جدول؛ پیش‌فرض NO
Pa.tr	مکث پس ازعبور؛ NO/Si؛ پیش‌فرض NO

رفتار فرمان‌ها و بستن خودکار

کد	گزینه/پیش‌فرض
LP.PA	چشمک‌زن درمکث؛ NO/Si؛ پیش‌فرض NO
St.rt	StAn ؛ پیش‌فرضNO/StAn/AP.CH/PrES/oroL

برای گام‌به‌گام: St.PA=ChiU، St.Ch=Stop، St.AP=PAUS.
برای منطق همیشه‌باز: St.Ch=APEr، St.AP=NO،
اگرتوقف‌داده‌شده یابستن‌خودکارغیرفعال باشد .St.PA=NO،
حین‌هرمرحله چرخه START .بعدی بستن می‌دهد START
جزئی، درخواست‌بازکامل است؛ START P حین‌چرخه کامل
نادیده گرفته می‌شود.

درخودکار، پس از Ch.AU می‌بندد؛ START درمکث باگزینه
مجاززودترمی‌بندد. Ch.AU=NO فقط با START می‌بندد و
با تحریک فتوسل درمکث Ch.tr .اثرمعمول ندارد St.PA
شمارش‌کوتاه‌ترمی‌دهد؛ تحریک حین‌باز زمان عبوررابرای
مکث حفظ می‌کند تا پس ازعبور کامل زودتربببندد؛ NO به
برای Pa.tr .برمی‌گردد و درنیمه‌خودکاربی‌اثر است Ch.AU
کم‌کردن بازماندن، با تشخیص عبور واردمکث می‌شود؛ اگرهر
دونوع‌فتوسل هست، عبوراز هرجفت لحاظ می‌شود.
چشمک‌زن معمولافقط حین‌حرکت است؛ LP.PA آن‌رادرمکث

رفتار فرمان‌ها و بستن خودکار

هم‌فعال می‌کند.

پارامترهای ایمنی و ناحیه عبور لته از پرتو

کد	گزینه/رفتار
StoP	ادامه؛ START توقف وسپس ProS غیرفعال؛ NO معکوس؛ درمکث زمان START توقف وسپس invE لغو و START بعدی بستن. پیش‌فرض NO.
Fot1	فعال AP.CH بدون‌پل برای ورودی نصب‌نشده؛ NO باز/بسته. جدول SCor=APCH و AntE=NO.
Fot2	فعال دربستن وهم‌درمکث وازآغاز CF.CH ؛NO باپرتوقطع جلوگیری؛ CH فقط‌بستن. جدولبرچسب دارد؛ با AntE درستون CHCh و مقدارPot2 .توان‌موتوریکی‌نیستPot2
tESt	هر Ft.Co فقط لبه؛ CoSt فقط فتوسل؛ Foto ؛NO دو؛ پیش‌فرض NO.
ShAd	پایان زمان‌سایه F.ShA آغاز و i.ShA ؛NO درابتدای‌بستنFOTO2

پارامترهای ایمنی و ناحیه عبور لته از پرتو

کد	گزینه/رفتار
CoS1 /CoS2	NO فعال؛ پیش‌فرض Si بدون‌پل درنبودتجهیز؛ NO
FC.En	SCor=Si، AntE=NO ؛ پیش‌فرضNO/Si
t.inA	سکون ۰–۸ ساعت؛ ۰ غیرفعال؛ پس اززمان ۱۰ ثانیه بستن وادامه عملکرد بسته
ASM	Anti-skid: NO؛ ۰ / ۵ ثانیه–۳ دقیقه طبق جدول؛ پیش‌فرض ۰ / ۵ ثانیه
SEnS	۰ غیرفعال؛ ۱–۱۰، بیشترحساس‌تر؛ پیش‌فرض ۵

درشرح Fot2یک‌بار«بازشدن»چاپ شده، ولی بخش‌نصب وگزینه CH آن‌رابه‌بستن مربوط می‌کند. با Fot2=CH، خاموش‌بودن تست فتوسل شرط این پیکربندی است؛ این گزینه باتجهیز آزمون‌پذیرومدل‌برد تطبیق یابد. تست‌پیش ازچرخه کمتر ۱ ثانیه است؛ خرابی، بی‌حرکتی وچراغ ۵ ثانیه می‌دهد. کنترلرلبه بایدآزمون خروجی تغذیه را پشتیبانی کند. تمام ایمنی‌های لازم حین‌نصب/برنامه‌ریزی آزموده شوند.

پارامترهای ایمنی و ناحیه عبور لته از پرتو

فقط برای جایی‌است‌که خودلته ناگزیرپرتو ShAd راقطع می‌کند؛ فقط دربستن و بالیمیت‌نصب/فعالFOTO2 وگزینه شروع‌باز مربوط غیرفعال. باویژگی‌خاموش، درب تمام‌باز و سپس‌بسته تا زمان برخوردلته‌به‌پرتو دیده شود؛ .کمی‌پس ازآن تنظیم شود F.ShA کمی‌پیش ازآن و i.ShA دراین‌بازه فتوسل ۲ غیرفعال‌است. حدس‌زدن بازه یاکاربردبی‌دلیل، ایمنی راکم می‌کند؛ بازه تاحدممکن کم واثر اختلاف‌سرعت دولته لحاظ شود.

کمبودزمان پس ازبرگشت درب‌سنگین راجبران می‌کند؛ ASM دراین‌بخش پایان‌نرم فعال‌نیست ومانع‌درمسیر ممکن‌است به‌عنوان‌حد شناخته‌شود. SEnS براساس‌توان هرموتور مبنای‌حساسیت راانتخاب می‌کند؛ اگرکندواکنش است کمی‌بیشتر، اگرکاذب‌متوقف می‌شود کمتر، همراه‌آزمون‌ایمنی.

محدودیت حسگر مانع، شمارنده و خروج

حسگر CITY1فقط وقتی‌که مانع واقعاحرکت‌رامتوقف‌کرده تشخیص می‌دهد؛ با وجودتنظیم‌حساسیت، برخوردبی‌توقف راتشخیص نمی‌دهد و درسرعت‌کم فعال‌نیست. باپایان‌نرم‌خاموش، توقف/رهاسازی و کمی‌معکوس‌کردن برای حذف‌فشار انجام می‌شود؛ بدون‌قفل t.SEr=NO و مانع

محدودیت حسگر مانع، شمارنده و خروج

درسه‌ثانیه آخربستن، برگشت ندارد وبسته تلقی می‌شود. باپایان‌نرم‌فعال، درسرعت‌عادی هردولته توقف وسه‌ثانیه‌برگشت؛ START بعدی ادامه؛ پس ازآغاز بخش‌کم‌سرعت حسگرمانع کارنمی‌کند. این محدودیت، نیازبه‌ایمنی مستقل راحذف نمی‌کند.

Cont :دوشمارنده‌دارد tot :کل‌چرخه‌های بازشدن‌کامل، غیرقابل‌صفرکردن؛ SErv دورباقی‌مانده‌تاسرویس، قابل‌تنظیم. UP/DOWN .نمایش‌هزار/واحد راعوض می‌کند شمارباقی‌مانده گردشده نمایش داده می‌شود؛ برای‌تنظیم، هرفشار هزارواحد اضافه/کم می‌کند ومقدارقدیم جایگزین می‌شود. جدول خلاصه نام Man رابه‌جای SErv دارد. با رسیدن‌باقی‌مانده‌به‌صفر، پیش‌هشدار ۵ ثانیه اضافی هر دوبازشدن تکرار می‌شود تا متخصص سرویس راانجام، منو رابازخوانی وثبت یا بازه تازه تعیین کند. تنظیم‌بازه روی‌صفر درخواست‌سرویس راغیرفعال می‌کند.

یادگیری راشروع و منو را ذخیره/خارج StAn با APPr=Go می‌کند؛ NO غیرفعال. FinE=Si پایان‌وذخیره؛ NO ادامه تنظیم. ردیف‌های ۴۰–۴۲ جدول فنی، Pa.tr، LP.PA و St.rt رادوباره تکرار کرده‌اند؛ پارامترمستقل تازه نیستند. عددهای دومدپیش‌فرض به‌عنوان‌اطلاعات‌نسخه آورده‌شده‌اند، ولی

محدودیت حسگر مانع، شمارنده و خروج

تجهیزات‌ایمنی بایدبراساس‌نصب تنظیم شوند.

عیب‌یابی کنترلر

نشانه/خطا	علت و اقدام
MAINS خاموش	برق وجودندارد؛ با کلیدقطع، برق قطع و نبودولتاژ تأیید؛ فیوزهم‌مشخصات تعویض.
OVERLOAD روشن	اضافه‌بارجانبی؛ کانکتور ۱۲–۲۱ بابرق‌قطع جدا، علت رفع، دوباره‌وصل و خاموش‌ماندن LED کنترل.
Err1	ذخیره تغییرات ناممکن؛ نیازبه‌تعمیر V2
Err2	خودآزمایی‌تریاک ناموفق؛ پیش ازتعمیر اتصالات‌موتورها، ودرنبود t.AP2=0، M2بررسی.
Err3	آزمون‌فتوسل ناموفق؛ نبودمانع، فعال‌بودن‌منو، سیم‌بندی، صدای‌رله باقطع‌پرتو؛ برای فتوسل ۲ گزینه CF.CH.
Err4	لیمیت‌بستن پس ازچندسانتی‌متر بازشدن آزادنشده؛ سیم‌بندی وحرکت مکانیکی سوئیچ.

عیب‌یابی کنترلر

نشانه/خطا	علت و اقدام
Err5	آزمون‌لبه‌ناموفق؛ کنترلرلبه/اتصال/عملکرد وفعال‌بودن‌منو.
Err6	برنامه‌ریزیCL1قفل؛ کلیدمجاز به OPTION وصل شود.
چراغ‌فوری ولی تأخیرزیادحرکت	شمارنده سرویس تمام‌شده؛ سرویس وبرنامه‌ریزی‌بازه.

گیرنده MR1؛ ظرفیت و ثبت ریموت

گیرنده Personal Pass برای خودآموز، Rolling Code، فرستنده جایگزین وهشدارحافظه‌پر است؛ حافظه‌پر با ۱۵ ثانیه‌چشمک نشان داده می‌شود. ظرفیت اعلامی ۲۴۰ کدبرای MR1/MR1-434/MR1-888 برای ۱۰۰۸ و MR1-Plus/MR1-434P/MR1-868P است؛ نام888با868ردیف‌دیگر یکسان فرض نشود وپلاک‌مدل کنترل گردد. فقط بامحصول V2 ELETTRONICA استفاده‌شود. برای PASSE-PARTOUT ،نسخه ۳ / ۶ یاجدیدترPROG2

گیرنده MR1؛ ظرفیت و ثبت ریموت

فرستنده WINPPCL، PPS نسخه ۲ / ۱ یاجدیدتر ومنطق Timer/Bistable راپشتیبانی می‌کند. چهارکانال.

۰۱ انتخاب کانال

خاموش وبه‌مدت ۵ LED رها؛L1 فشار وپس ازروشن‌شدنP1 ثانیه تعدادچشمک‌کوتاه، کانال را نشان می‌دهد. فشارورهای‌بعدی P1درپنجره ۵ ثانیه، کانال بعدراانتخاب می‌کند.

۰۲ ثبت کد

درکانال انتخابی، کلیدریموت موردثبت حدود ۵ ثانیه نگه داشته شود؛ LED خاموش ودوباره‌روشن، ثبت رااعلام وگیرنده تا ۵ ثانیه منتظرکدبعدی است. متن فارسی این سطر«کلیدگیرنده»نوشته، ولی ازثبت کدفرستنده سخن می‌گوید؛ اگر رفتار دستگاه متفاوت است راهنمایانسخه MR1 ملاک باشد.

۰۳ خروج

برای خروج ازخودآموز، ۵ ثانیه فرمان تازه نفرستید.

گیرنده MR1؛ ظرفیت و ثبت ریموت

آموزش‌رادیویی به‌ریموتی نیازدارد که قبلاثبت واین‌قابلیت‌برای ش‌مجازشده باشد؛ ریموت‌های‌تازه ترتیب‌کلید/کانال همان‌ریموت‌رامی‌گیرند. مثال TXA: کلید ۱ کانال ۱ منواستابل، کلید ۲ کانال ۳ تایمر، کلید ۳ کانال ۴ دوحالته؛ TXB همین‌چیدمان را می‌گیرد. کلیدهای ۱+۲ یا دست‌کم ۵ ثانیه نگه‌داشته ورها؛ ظرف ۵ ثانیه TXA۳+۱ کلیددلخواه TXB فشار، سپس کلیددیگرآن درپنجره ۵ ثانیه برای ثبت؛ برای بقیه تکرار؛ ۵ ثانیه‌صبر خروج.

MR1 جایگزینی و پاک‌کردن ،Rolling Code

در این نسل به‌صورت پیش‌فرض غیرفعال Rolling Code است. P1هشت‌ثانیه تا خاموش‌شدن L1نگه‌داشته ورها؛ ،طی ۵ ثانیه یک‌چشمک=غیرفعال ودو=فعال. برای تغییر LED در ۵ ثانیه پس ازچشمک‌اول P1فشار؛ الگوی‌جدید نمایش‌داده می‌شود.

فرستنده Substitutive TX برنامه‌ریزی‌شده بانزدیک‌شدن وارسال، کدقدیم راجایگزین می‌کند ونیازبه‌بازکردن‌گیرنده‌ندارد. برای همگام‌سازی Rolling Code هرکلیدجایگزین دوبارارسال کند.
حداکثرسه‌جایگزینی‌زنجیره‌ای برای هرکد: TXB جای TXA،

MR1 جایگزینی و پاک‌کردن Rolling Code،

TXC. جای TXB، TXD جای TXC

۰۱ پاک‌کردن همه کدها

برق بردی‌که MR1روی‌آن‌است قطع؛ P1گیرنده نگه‌داشته و هم‌زمان برق وصل شود؛ با روشن‌شدن LED کلید رها. تمام حافظه خالی و آماده ثبت می‌شود.

توجه

این عملیات همه ریموت‌های ثبت‌شده را حذف می‌کند. پاک‌کردن انتخابی به PROG2نیازدارد.

قفل‌برنامه‌ریزی‌گیرنده فقط از WINPPCL فعال می‌شود و ثبت‌مجدد با P1یارادیو را می‌بندد؛ پس ازآن‌فقط WINPPCL برنامه‌ریزی می‌کند. استانداردهای چاپی MR1: EN60335-1. وEN300220-3، EN301489-3

تماس با درب اتوماتیک جوهری