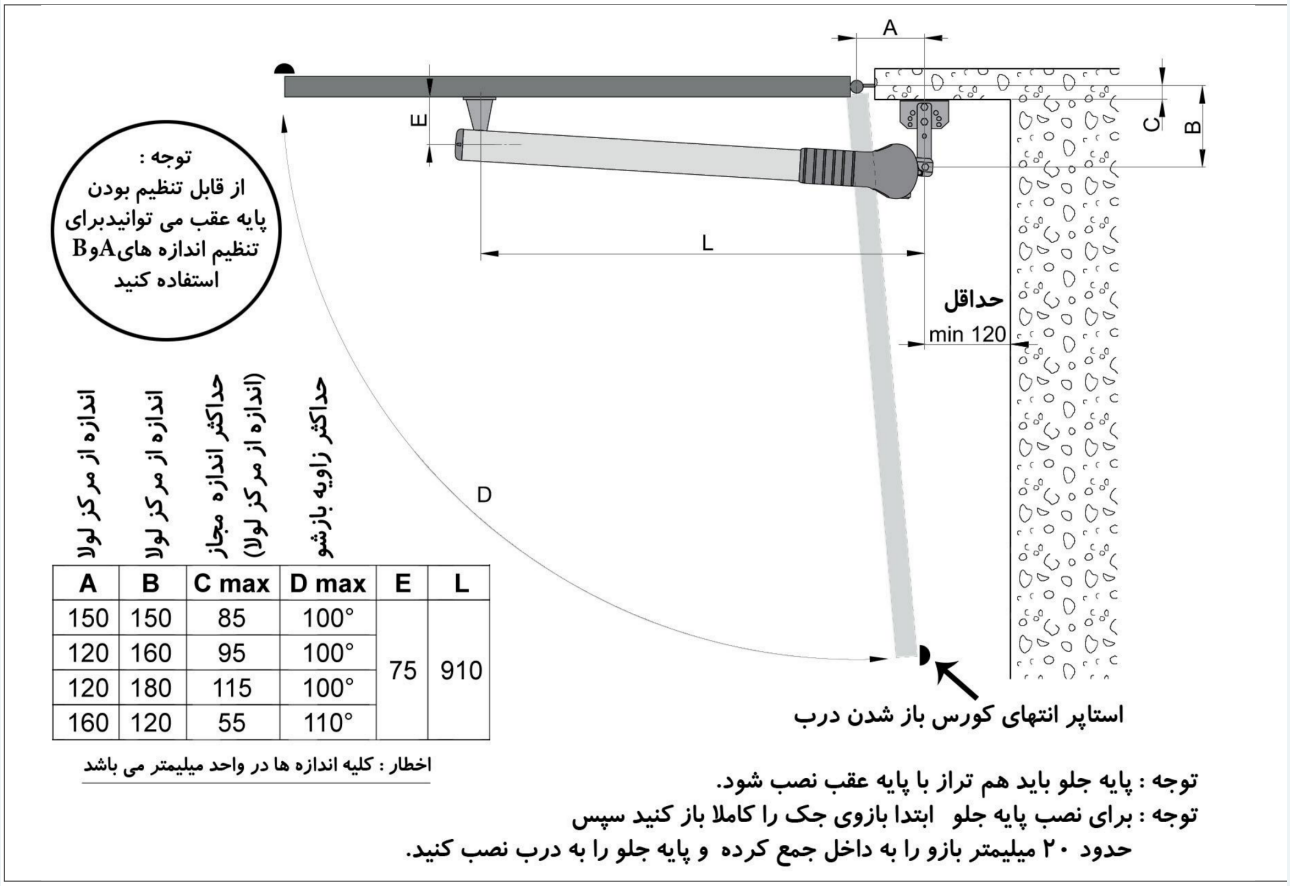
راهنمای نصب جک DITEC OBBI و تنظیم برد E2H



اندازه از مرکز لولا A	اندازه از مرکز لولا B	حداکثر اندازه مجاز (اندازه از مرکز لولا) C max	حداکثر زاویه بازشو D max	E	L
150	150	85	100°	75	910
120	160	95	100°		
120	180	115	100°		
160	120	55	110°		

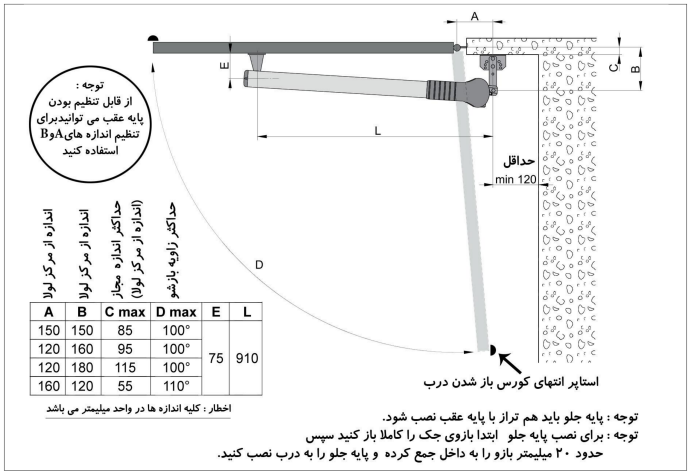
اخطار : کلیه اندازه ها در واحد میلیمتر می باشد

ابعاد نصب پایه‌های جک، مونتاژ بازو و کاورها، سیم‌بندی دو موتور و تجهیزات، منوهای برد E2H، ثبت ریموت، قفل برقی و تنظیم درب نفررو.

تماس با درب اتوماتیک جوهری

موقعیت نصب و اندازه‌ها

این راهنما جک OBBI3BH و برد E2H نشان‌داده‌شده در نقشه را پوشش می‌دهد. در شکل نصب، A و B از مرکز لولا اندازه‌گیری می‌شوند؛ C max حد مجاز فاصله ستون و D max حداکثر زاویه بازشو است. همه اندازه‌های خطی بر حسب میلی‌مترند.



مرجع اندازه‌گیری از مرکز لولا و حداقل فاصله ۱۲۰ میلی‌متر نشان‌داده‌شده کنار ستون

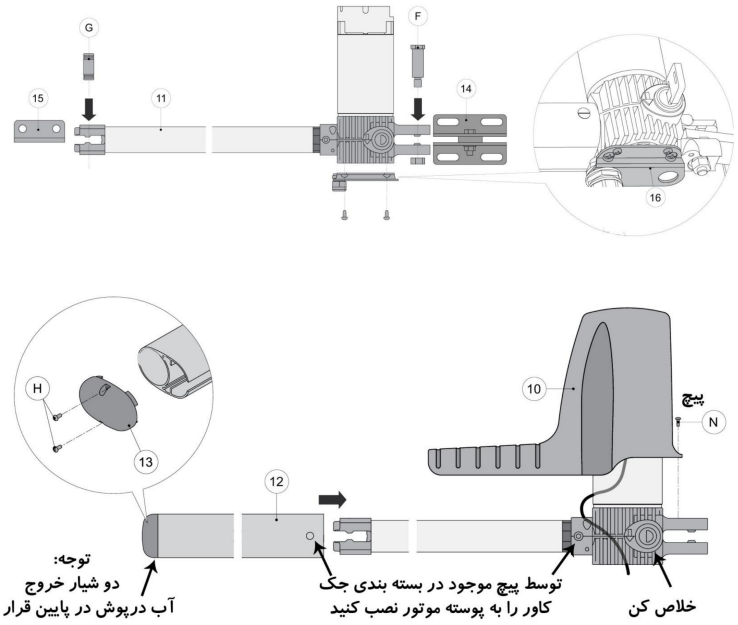
A	B	C max	D max	E	L
150	150	85	100°	75	910
120	160	95	100°	75	910
120	180	115	100°	75	910
160	120	55	110°	75	910

از قابلیت تنظیم پایه عقب برای تنظیم اندازه‌های A و B استفاده کنید. پایه جلو باید با پایه عقب هم‌تراز نصب شود. برای نصب پایه جلو، ابتدا بازوی جک را کاملا باز کنید؛ سپس حدود ۲۰ میلی‌متر آن را به داخل برگردانید و پایه جلو را روی درب نصب کنید. استوپر انتهای کورس بازشدن را مطابق نقشه در نظر بگیرید.

مونتاژ جک و پوشش‌ها

تماس با درب اتوماتیک جوهری

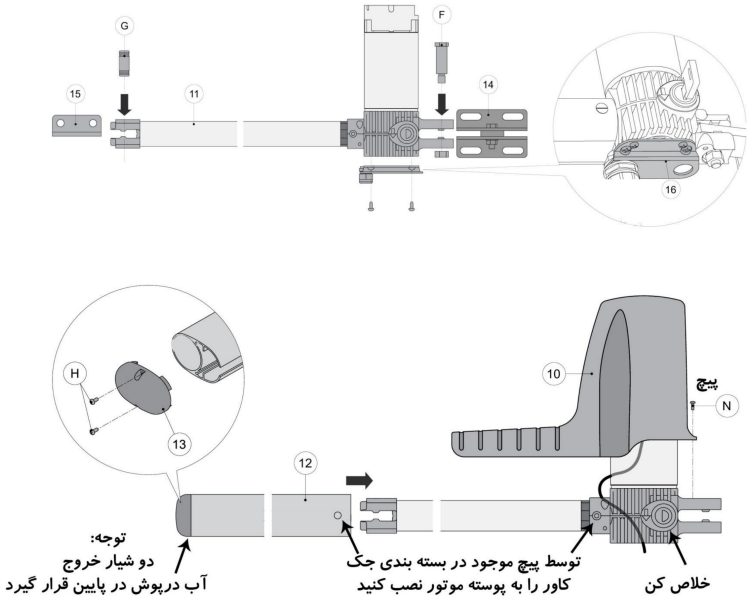
مونتاژ جک و پوشش‌ها



توجه : برای حفاظت از پیچ بازوی جک یک نوار لاستیکی داخل بسته بندی جک موجود می باشد.
این نوار لاستیکی را حتما در شیار کاورآلومینیومی نصب کنید .

پایه عقب ۱۴، پایه جلو ۱۵، بازو ۱۱ و خلاص‌کن ۱۶

محورهای F و G ، پایه‌های جک را به مجموعه بازو وصل می‌کنند. پس از مونتاژ، کاور آلومینیومی ۱۲ در جهت نشان‌داده‌شده به سمت بدنه موتور نصب می‌شود. برای محکم‌کردن آن، از پیچ داخل بسته‌بندی استفاده کنید.



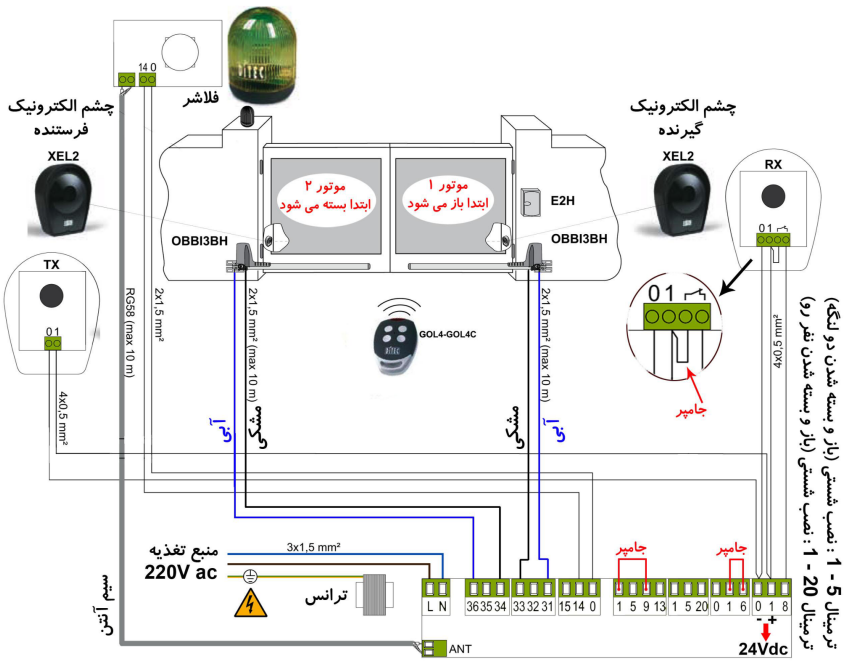
توجه : برای حفاظت از پیچ بازوی جک یک نوار لاستیکی داخل بسته بندی جک موجود می باشد.
این نوار لاستیکی را حتما در شیار کاورآلومینیومی نصب کنید .

درپوش انتهایی ۱۳، پیچ‌های H و پوشش موتور ۱۰

دو شیار خروج آب در درپوش باید پایین قرار بگیرند. نوار لاستیکی داخل بسته‌بندی را برای حفاظت پیچ بازو، در شیار کاور آلومینیومی قرار دهید. پوشش موتور با پیچ N بسته می‌شود.

تماس با درب اتوماتیک جوهری

نقشه کامل سیم‌بندی



برد E2H، دو موتور OBBI3BH، چشم‌های XEL2، فلاشر و ریموت GOL4/GOL4C

مسیر	کابل مشخص‌شده در نقشه
ورودی برق	220 VAC ؛ تغذیه 3 × 1.5 mm²
هر موتور	؛ حداکثر ۱۰ متر 2 × 1.5 mm²
فلاشر	2 × 1.5 mm²
چشم الکترونیکی	طبق نقشه 4 × 0.5 mm²
آنتن	؛ حداکثر ۱۰ متر RG58

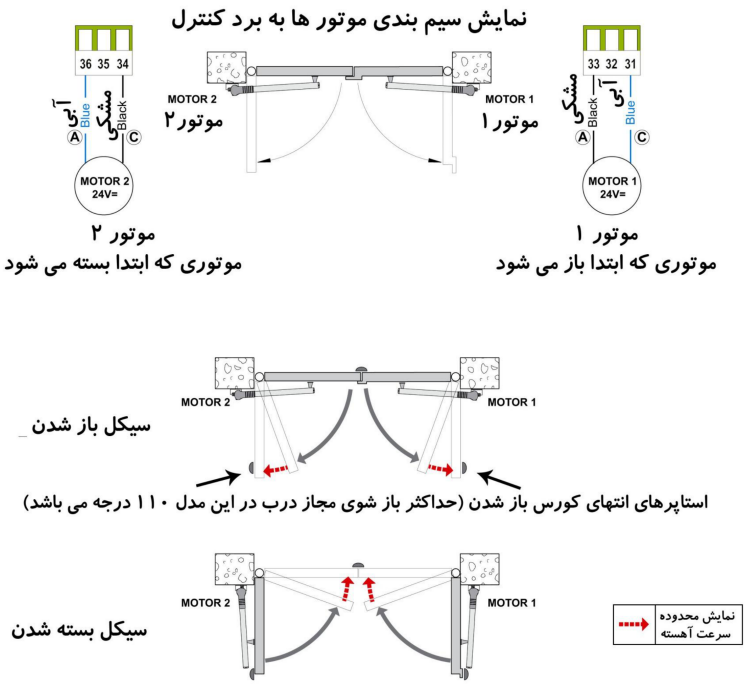
ترمینال	کارکرد در نقشه
L / N	برق ورودی با اتصال زمین حفاظتی مطابق شکل
0 / 1	تغذیه تجهیزات جانبی؛ ۰ منفی و ۱ مثبت ۲۴ ولت مستقیم
0 / 14	فلاشر

نقشه کامل سیم‌بندی

ترمینال	کارکرد در نقشه
ANT	آنتن
1 / 5	فرمان شستی باز و بسته‌شدن دولنگه
1 / 20	فرمان بازشدن جزئی یا نفررو
1 / 8	کنتاکت ایمنی چشم گیرنده

در شکل، برای ورودی‌های استفاده‌نشده، جامپرهای 9-1 و 6-1 نمایش داده شده‌اند. جامپر داخل گیرنده چشم نیز باید مطابق نقشه همان تجهیز باشد. کنتاکت تجهیز ایمنی نصب‌شده را با جامپر از مدار خارج نکنید.

اتصال دو موتور و ترتیب حرکت



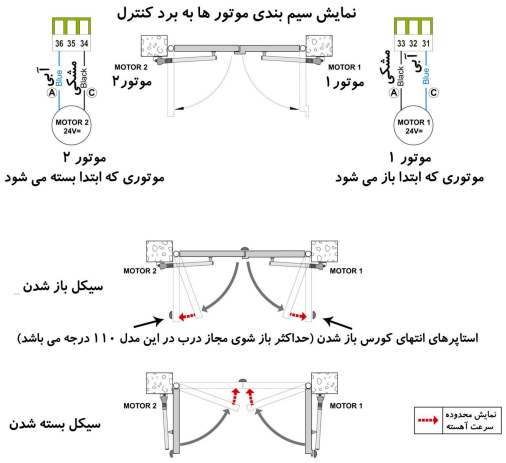
موتور ۱ ابتدا باز می‌شود؛ موتور ۲ ابتدا بسته می‌شود.

موتور	سیم آبی	سیم مشکی
موتور ۱؛ راست شکل	31	33

اتصال دو موتور و ترتیب حرکت

موتور	سیم آبی	سیم مشکی
موتور ۲؛ چپ شکل	36	34

هر دو موتور در نقشه ۲۴ ولت مستقیم هستند. موتور ۱، لنگه‌ای را حرکت می‌دهد که باید ابتدا باز شود. موتور ۲ مربوط به لنگه‌ای است که ابتدا بسته می‌شود.



پیکان‌های قرمز، محدوده سرعت آهسته را نشان می‌دهند.

کلیدها و منوهای برد

تنظیم برد را پس از پایان نصب مکانیکی و سیم‌بندی انجام دهید. این دستورها برای چیدمان منوهای نشان‌داده‌شده در برگه همین برد هستند.

کلید	کارکرد
ENTER	ورود به منو یا زیرمنو، انتخاب پارامتر و تأیید مقدار
ESC	خروج از منو یا زیرمنو
UP / DOWN	پیمایش و افزایش یا کاهش مقدار

منوهای اصلی در نمودار به‌ترتیب CC ، SF ، RO ، BA ، BC ، AT و AP آمده‌اند. پس از انتخاب هر منو با بالا/پایین، ظاهر OK را ۲ ثانیه نگه دارید تا ENTER ،را برای ورود بزنید. در مرحله ذخیره‌ای که در ادامه مشخص شده ENTER شود.

تنظیم سریع و بسته‌شدن اتوماتیک

حالت	مسیر انتخاب
بسته‌شدن اتوماتیک غیرفعال	AT ، سپس H0 ، سپس ENTER (2 s) ، سپس OK
بسته‌شدن اتوماتیک فعال	AT ، سپس H1 ، سپس ENTER (2 s) ، سپس OK

برای شروع، ENTER را فشار دهید، با بالا/پایین به AT بروید و با ENTER وارد شوید. گزینه H0 یا H1 را انتخاب و با نگه‌داشتن ENTER به مدت ۲ ثانیه ذخیره کنید.

در هر دو حالت تنظیم سریع این برگه، زمان پیش‌فرض بسته‌شدن اتوماتیک یک دقیقه ذکر شده است؛ با غیرفعال‌بودن بسته‌شدن اتوماتیک، این زمان موجب بسته‌شدن خودکار نمی‌شود.

برای تغییر زمان، وارد BA و سپس TC شوید. با UP زمان را زیاد و با DOWN کم کنید؛ در پایان ENTER را ۲ ثانیه نگه دارید تا OK دیده شود.

ثبت ریموت فرمان دولنگه

با ENTER وارد منو شوید و مسیر RO ، سپس SR را انتخاب کنید. ENTER را ۲ ثانیه نگه دارید تا SR چشمک بزند. فقط شستی کانال ۱ ریموت را فشار دهید. پس از OK ، نمایشگر دوباره به SR چشمک‌زن برمی‌گردد و می‌توانید کانال ۱ ریموت‌های دیگر را ثبت کنید. پس از پایان، ESC را بزنید.

ریموت در شکل	محل کانال
کانال ۱	شستی بالای سمت چپ
کانال ۲	شستی بالای سمت راست
کانال ۳	شستی پایین سمت راست

قفل برقی

قفل به ترمینال‌های 0 و 15 متصل می‌شود. برای قفل ۲۴ ولت مستقیم، اتصال مطابق پایه‌های همین خروجی است. برای قفل ۱۲ ولت متناوب، مقاومت سری 8.2 Ω / 5 W لازم است.

مقدار مقاومت قفل ۱۲ ولت

واحد مقاومت در راهنمای رسمی برد E2H، اهم است: 8.2 Ω / 5 W . عبارت «کیلواهم» در برگه فارسی قدیمی را برای این اتصال مبنا نگیرید.

قفل برقی

پس از نصب قفل، خروجی آن را از مسیر BC ، سپس EL و ON فعال کنید؛ ENTER را ۲ ثانیه نگه دارید تا OK ظاهر شود.

مرجع مشخصات مقاومت: دفترچه فنی سازنده DITEC E2H ، شناسه IP1967EN ، بخش خروجی‌ها و لوازم جانبی.

ریموت نفررو و مقدار بازشو

برای بازکردن فقط موتور ۱ با ریموت، مسیر RO ، سپس SR را انتخاب و ENTER را ۲ ثانیه نگه دارید. هنگام چشمک‌زدن ESC را ثبت کانال ۲ سایر ریموت‌ها ممکن است؛ در پایان ، OK فقط کانال ۲ ریموت را فشار دهید. پس از تأیید ، SR بزنید.

مقدار پیش‌فرض بازشدن نفررو در این برگه ۴۵ درجه است. برای تغییر، وارد BA و سپس RP شوید، مقدار را با بالا/پایین تنظیم کنید و ENTER را ۲ ثانیه نگه دارید تا ذخیره شود.

بسته‌شدن نفررو و تأخیر لنگه‌ها

زمان پیش‌فرض بسته‌شدن اتوماتیک در حالت نفررو، ۳۰ ثانیه ذکر شده است. برای فعال‌کردن و تنظیم آن، وارد AP و سپس AA شوید، ON را انتخاب و با نگه‌داشتن ۲ ثانیه‌ای ENTER تأیید کنید. سپس در همان منوی AP وارد TP شوید، زمان را تنظیم و با ENTER ذخیره کنید.

تأخیر بسته‌شدن موتور ۱ نسبت به موتور ۲ در این برگه، پیش‌فرض ۱۰ ثانیه است. برای تغییر آن از مسیر BA ، سپس OK را ۲ ثانیه نگه دارید تا ENTER استفاده کنید؛ زمان را با بالا/پایین تغییر دهید و TR ظاهر شود.